

## **RANCANG BANGUN KENDALI DIGITAL MOTOR BLDC UNTUK MOBIL LISTRIK UNIVERSITAS JEMBER**

Peneliti : HARI Arbiantara<sup>1</sup>, Andi Setiawan<sup>2</sup>, Widjonarko<sup>2</sup>  
Teknisi Terlibat : Sugianto<sup>2</sup>  
Mahasiswa Terlibat : Bayu  
Sumber Dana : BOPTN Tahun 2013  
Sumber Dana Kerjasama : ---  
Kontak Email : hariarbi@yahoo.com  
Diseminasi : ---

<sup>1</sup>Jurusan Teknik Mesin, Fakultas Teknik, Universitas Jember,

<sup>2</sup>Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Jember,

### **ABSTRAK**

Penelitian yang bertujuan untuk merancang dan mengimplementasikan kendali BLDC dengan metode six step dengan menggunakan rangkaian IC gerbang logika telah dilakukan. Tujuan utama penelitian ini adalah untuk mendapatkan rancangan kendali BLDC yang murah dan cukup handal serta dapat dengan mudah diimplementasikan dengan menggunakan komponen yang umum di pasaran. Hasil pengujian menunjukkan bahwa skema yang dirancang sudah cukup memadai untuk diaplikasikan akan tetapi perlu dilakukan penelitian lanjutan untuk mengatasi permasalahan ketidakseragaman karakteristik dan respon komponen sehingga dihasilkan pengaturan yang sesuai dengan skema teoritisnya. Untuk saran dan rencana penelitian selanjutnya akan dirancang dan dibuat piranti kendali berdasarkan skema logika yang sudah didapatkan namun dengan menggunakan rangkaian terintegrasi yang lebih kompak.

**Kata Kunci** :BLDC, Six Steps, Logic Circuit.